

NEWS

OF THE NATIONAL ACADEMY OF SCIENCES OF THE REPUBLIC OF KAZAKHSTAN
PHYSICO-MATHEMATICAL SERIES

ISSN 1991-346X

<https://doi.org/10.32014/2020.2518-1726.5>

Volume 1, Number 329 (2020), 38 – 45

UDC 539.3(043.3)

L. Kainbaeva¹, A. Smakhanova¹, K. Kanibaikyzy¹,
M. Dilmakhanova¹, L.U. Taimuratova², A. Seitmuratov¹

¹Korkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan;

²Sh. Esenov Caspian State University of Technology and Engineering, Aktau, Kazakhstan,
larissa-kain@mail.ru, smakanova84@mail.ru, VIP@mail.ru,
dm-mentai@mail.ru, angisin@mail.ru, taimuratova@mail.ru

**ANALYTICAL SOLUTION OF PARTIAL TASKS
OF SHEAR WAVE IN A CYLINDRICAL LAYER
(in the case of the constant values $\gamma - \alpha + 2 = 0$ and $\alpha = \beta$)**

Abstract. The concept of phase velocity is introduced as the rate of change of the phase medium in studies of shear wave processes of circular elements in deformable bodies. In the case of harmonic oscillations of a cylindrical shell, the phase velocity is expressed in terms of the frequency of natural vibrations freely supported along the edges of the shell, and therefore, the study of waves in a cylindrical layer is most directly related to the problem of determining the natural forms and vibration frequencies of shells of finite length. The results of this work on one-dimensional cylindrical waves in elastic and viscoelastic media and rods allow us to study the influence of the characteristics of the material of the media on the wave fields in the material. The problems of the theory of viscoelasticity have recently attracted the special attention of many researchers and engineers in connection with the use of polymer materials in various industries.

Key words: deformable bodies, shear wave, vibrations, cylindrical shell, rod, viscoelastic medium.

FORMULATION OF THE PROBLEM

Let a shear cylindrical wave propagate in an elastic inhomogeneous transversally isotropic cylindrical layer. At the moment $t = 0$, the tangential stress pulse σ_{zr} or the displacement u_z , but changing in coordinate θ .

We solve the problem in dimensionless variables

$$\tau = \frac{bt}{r_0}; \quad r = \frac{R}{r_0}; \quad u = \frac{u_z}{r_0} \quad (1)$$

where r_0 - is the inner radius of the layer; b - is the shear wave velocity.

Hooke's law in an elastic inhomogeneous medium has the form

$$\begin{aligned} \sigma_{zr} &= \mu_1(r) \frac{\partial u}{\partial r}; \\ \sigma_{z\theta} &= \mu_2(r) \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r}; \end{aligned} \quad (2)$$

The equation of motion reduces to the following

$$\frac{\partial \sigma_{zr}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \sigma_{z\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{r} \sigma_{zr} = \rho(r) b^2 \frac{\partial^2 u}{\partial \tau^2} \quad (3)$$

Substituting (2) into equation (3) we obtain the basic equation, which has the form

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \left[\frac{1}{r} + \frac{\mu_1'(r)}{\mu_1(r)} \right] \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\mu_2(r) \partial^2 u}{\mu_1(r) \partial \theta^2} = \frac{b^2 \rho(r)}{\mu_1(r)} \frac{\partial^2 u}{\partial \tau^2} \quad (4)$$

Let the boundary conditions for this problem have the form

$$\sigma_{zr} = f_m(\tau) \cos(m\theta) \text{ for } r = 1 \quad (5)$$

$$\sigma_{zr} = 0 \text{ for } r = r_1 \quad (\text{and } r_1 > 1) \quad (6)$$

In addition to the boundary conditions, it is necessary to specify initial conditions that are zero in our problem, i.e.

$$\left. \frac{\partial r}{\partial \tau} \right|_{\tau=0} = 0 \quad u|_{\tau=0} = 0 \quad (7)$$

Since a linear problem is considered, it is advisable to use the one-sided Laplace transform over dimensionless time to solve it.

We apply the Laplace transform with respect to τ to equation (4) and obtain

$$\frac{\partial^2 u_0}{\partial r^2} + \left[\frac{1}{r} + \frac{\mu_1'(r)}{\mu_1(r)} \right] \frac{\partial u_0}{\partial r} + \frac{\mu_2(r) \partial^2 u_0}{r^2 \mu_1(r) \partial \theta^2} = \frac{\rho(r) b^2}{\mu_1(r)} p^2 u_0 \quad (8)$$

The solution to equation (8) is sought in the form

$$u_0 = T(r) \cos(m\theta) \quad (9)$$

Flat

$$u_0 = \int_0^\infty u(r, \theta, t) e^{-p\tau} d\tau \quad (10)$$

Then equation (8) takes the form

$$\frac{\partial^2 T(r)}{\partial r^2} + \left[\frac{1}{r} + \frac{\mu_1'(r)}{\mu_1(r)} \right] \frac{\partial T(r)}{\partial r} - \left[\frac{m^2 \mu_2(r)}{r^2 \mu_1(r)} + \frac{\rho(r) b^2}{\mu_1(r)} p^2 \right] T(r) = 0 \quad (11)$$

In the future, we will assume that the inhomogeneity of the medium has the form

$$\mu_1(r) = \mu_{10} r^\alpha; \quad \mu_2(r) = \mu_{10} r^\beta; \quad \rho(r) = \rho_0 r^\gamma \quad (12)$$

Moreover, $b^2 = \frac{\mu_{10}}{\rho_1}$; α, β, γ – constants.

Then equation (11) takes the form

$$r^2 T''(r) + r(1 + \alpha) T'(r) - (m^2 r^{\beta-\alpha} \gamma_1^2 + p^2 r^{\gamma-\alpha+2}) T(r) = 0 \quad (13)$$

Here $\gamma_1^2 = \frac{\mu_{20}}{\mu_{10}}$

Suppose that $\gamma - \alpha + 2 = 0$ and $\alpha = \beta$.

Then equation (13) takes the form

$$r^2 T''(r) + r(1 + \alpha) T'(r) - [\gamma_1^2 m^2 + m^2] T(r) = 0 \quad (14)$$

The general solution of equation (14) is equal to

$$T = C_1 r^{-\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)} + C_2 r^{-\left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)} \quad (15)$$

The boundary conditions of the problem in the images takes the form

$$\frac{dT}{dr} = -\frac{f_{m0}(P)}{\rho_0 b^2} \quad \text{при } r = 1 \quad (16)$$

$$\frac{dT}{dr} = 0 \quad \text{при } r = r_1 \quad (17)$$

The constants C_1 and C_2 are determined from the boundary conditions (16) - (17) and have the form

$$C_1 = \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2 \left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) \left[1 - r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}} \right]}$$

$$C_2 = - \frac{f_{m0}(p) r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}}}{\rho_0 b^2 \left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) \left[1 - r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}} \right]}$$
 (18)

Substituting (18) into (15), we obtain

$$T = \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2} \left\{ \frac{r^{-\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) \left[1 - r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}} \right]} - \frac{r^{-\left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}}}{\left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) \left[1 - r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}} \right]} \right\}$$
 (19)

or

$$T = \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2} \sum_{n=0}^{\infty} \left\{ \frac{r^{-\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} r_1^{-2\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) r_1} - \frac{r^{-\left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} r_1^{-2(n-1)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)}}}{\left(\frac{\alpha}{2} - \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right) r_1} \right\}$$

$$= \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2} r^{-\frac{\alpha}{2}} \sum_{n=0}^{\infty} \left\{ \frac{e^{-[lnr + 2nlnr_1]\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} - \frac{e^{-[lnr + 2(n+1)lnr_1]\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} \right\}$$
 (20)

We introduce the notation

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= lnr + 2nlnr_1; \\ \varphi_1 &= -lnr + 2(n+1)lnr_1 \end{aligned}$$
 (21)

Then (20) takes the form

$$T = \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2} r^{-\frac{\alpha}{2}} \sum_{n=0}^{\infty} \left\{ \frac{e^{-\varphi_1(r)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} - \frac{e^{-\varphi_2(r)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} \right\}$$

Consider the expression

$$T_1(r) = \frac{e^{-\left[-\varphi_1(r)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}} \right]}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4} \right)} \right)} =$$

$$= \frac{e^{[-\varphi_1(r)\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\frac{\alpha^2}{4}}]}}{\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}} \sum_{k=0}^{\infty} \left(-\frac{\alpha}{2}\right)^k \frac{1}{\left(\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)^k} \tag{22}$$

Wedenote

$$F_{10} = \frac{e^{[-\varphi_1(r)\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\frac{\alpha^2}{4}}]}}{\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}}; \dots \tag{23}$$

$$F_{1k} = \frac{e^{[-\varphi_1(r)\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\frac{\alpha^2}{4}}]}}{\left(\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)^{k+1}}$$

There is a relation

$$F_{12} = \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]}{1!} F_{10} d\xi; F_{11} = \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} F_{10} d\xi$$

$$F_{13} = \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^2}{2!} F_{10} d\xi; \dots F_{1k} = \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^{k-1}}{(k-1)!} F_{10} d\xi \tag{24}$$

Then expression (22) takes the form

$$T_1(r) = F_{10} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} F_{10} d\xi + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]}{1!} F_{10} d\xi$$

$$- \left(\frac{\alpha}{2}\right)^3 \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^2}{2!} F_{10} d\xi + \dots + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^k \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^{k-1}}{(k-1)!} F_{10} d\xi + \dots$$

$$= F_{10} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} \left\{1 - \frac{\alpha[\xi-\varphi_1(r)]}{1!} + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^2}{2!} - \dots\right.$$

$$\left. + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^{k-1} \frac{[\xi-\varphi_1(r)]^{k-1}}{(k-1)!} + \dots\right\} F_{10} d\xi \tag{23}$$

or

$$T_1 = F_{10} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} e^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)(\xi-\varphi(r))} F_{10} d\xi \tag{24}$$

Let

$$T_2 = \frac{e^{\left[\varphi_2(r)\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right]}}{\left(\frac{\alpha}{2} + \sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)} =$$

$$= - \frac{e^{[-\varphi_2(r)\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}]}}{\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}} \cdot \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{\alpha}{2}\right)^k \frac{1}{\left(\sqrt{p^2+\gamma_1^2m^2+\left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)^k} \tag{25}$$

We denote

$$F_{20} = \frac{e^{[-\varphi_2(r)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}]}}{\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}}; \dots \quad (26)$$

$$F_{2k} = \frac{e^{[-\varphi_2(r)\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \frac{\alpha^2}{4}}]}}{\left(\sqrt{p^2 + \gamma_1^2 m^2 + \left(\frac{\alpha^2}{4}\right)}\right)^{k+1}}$$

As previously put

$$F_{22} = \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]}{1!} F_{20} d\xi; F_{21} = \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} F_{20} d\xi \quad (27)$$

$$F_{23} = \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^2}{2!} F_{20} d\xi; \dots F_{2k} = \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^{k-1}}{(k-1)!} F_{20} d\xi$$

Consequently:

$$\begin{aligned} -T_2(r) = & F_{20} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} F_{20} d\xi + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_1(r)]}{1!} F_{20} d\xi \\ & + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^3 \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^2}{2!} F_{20} d\xi + \dots + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^k \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^{k-1}}{(k-1)!} F_{20} d\xi + \dots F_{20} \\ & - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} \left\{ 1 + \frac{\alpha [\xi - \varphi_2(r)]}{2} + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^2 \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^2}{2!} - \dots \right. \\ & \left. + \left(\frac{\alpha}{2}\right)^{k-1} \frac{[\xi - \varphi_2(r)]^{k-1}}{(k-1)!} + \dots \right\} F_{20} d\xi = F_{20} + F_{20} + \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} e^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)(\xi - \varphi_2(r))} F_{20} d\xi \quad (28) \end{aligned}$$

Thus, the expression for T takes the form

$$\begin{aligned} -T = & \frac{f_{m0}(p)}{\rho_0 b^2} r^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)} \sum_{n=0}^{\infty} \left\{ F_{10} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_1(r)}^{\infty} e^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)(\xi - \varphi_2(r))} F_{10} d\xi + F_{20} + \right. \\ & \left. + \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} e^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)(\xi - \varphi_2(r))} F_{20} d\xi \right\} \quad (29) \end{aligned}$$

Inverting the expression in p, for the displacement u (r, θ, τ) we obtain

$$\begin{aligned} u(r, \theta, \tau) = & \frac{\cos(m\theta)}{\rho_0 b^2} r^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)} \left\{ \sum_{n=0}^{\infty} \int_{\varphi_1(r)}^{\tau} \left[\hat{F}_{10} - \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_1(r)}^{\xi} e^{-\left(\frac{\alpha}{2}\right)(\xi - \varphi_1(r))} \hat{F}_{10} d\xi \right] f_m(\tau - \xi) d\xi \right. \\ & \left. + \sum_{n=0}^{n_2} \int_{\varphi_2(r)}^{\tau} \left[\hat{F}_{20} + \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\xi} e^{\frac{\alpha}{2}[\xi - \varphi_2(r)]} \hat{F}_{20} d\xi \right] f_m(\tau - \xi) d\xi \right\} \quad (30) \end{aligned}$$

Where

$$\hat{F}_{10} = J_0 \sqrt{\frac{\alpha^2}{4} + m^2 \gamma_1^2} \cdot \sqrt{\tau^2 - \varphi_1^2(r)} H(\tau - \varphi_1(r))$$

$$\hat{F}_{20} = J_0 \sqrt{\frac{\alpha^2}{4} + m^2 \gamma_1^2} \cdot \sqrt{\tau^2 - \varphi_2^2(r)} H(\tau - \varphi_1(r))$$

$$n_1 = \left[\frac{\tau - \ln r}{2 \ln r_1} \right]; n_2 = \left[\frac{\tau + \ln r}{2 \ln r_1} \right] - 1 \quad (31)$$

The numbers n_1 and n_2 show the number of cylindrical waves diverging and descending, or incident and reflecting from the boundary $r_1 = r$ affecting the point r in the perturbed region, depending on the dimensionless time τ .

Similarly, we can obtain expressions for the stresses σ_{zr} and $\sigma_{z\theta}$.

$$\sigma_{zr} = r^{\frac{\alpha}{2}} \left\{ \sum_{n=0}^{n_1} \left[\int_{\varphi_1(r)}^{\tau} f(\tau - \xi) \frac{d\hat{F}_{10}}{d\xi} d\xi - \frac{1}{r} f[\tau - \varphi_1(r)] \right] - \sum_{n=0}^{n_1} \left[\int_{\varphi_1(r)}^{\tau} f(\tau - \xi) \frac{d\hat{F}_{10}}{d\xi} d\xi - \frac{1}{r} f[\tau - \varphi_1(r)] \cos(m\theta) \right] \right\} \quad (32)$$

$$\sigma_{z\theta} = m \mu_{20} r^{-\frac{\alpha+\tau}{2}} \frac{1}{\rho_0 b^2} r^{-\frac{\alpha}{2}} \left\{ \sum_{n=0}^{n_1} \left[\hat{F}_{10} - \frac{\alpha}{2} e^{-\frac{\alpha}{2}[\xi - \varphi_1(r)]} \hat{F}_{10} d\xi \right] f_m(\tau - \xi) d\xi + \sum_{n=0}^{n_1} \int_{\varphi_2(r)}^{\tau} [\hat{F}_{20} + \frac{\alpha}{2} \int_{\varphi_2(r)}^{\infty} e^{-\frac{\alpha}{2}[\xi - \varphi_2(r)]} \hat{F}_{20} d\xi] f_m(\tau - \xi) d\xi \right\} \cos(m\theta) \sin(m\theta) \quad (33)$$

Consider a particular case.

For $\gamma_1 = 1$ the shear modulus is $\mu_{10} = \mu_{20}$; hence the solution for an isotropic medium, i.e. the propagation of shear cylindrical waves occurs in an isotropic medium and for F_{10}, F_{20} we get:

$$\hat{F}_{10} = J_0 \sqrt{\frac{\alpha^2}{4} + m^2} \cdot \sqrt{\tau^2 - \varphi_1^2(r)} H(\tau - \varphi_1(r))$$

$$\hat{F}_{20} = J_0 \sqrt{\frac{\alpha^2}{4} + m^2} \cdot \sqrt{\tau^2 - \varphi_2^2(r)} H(\tau - \varphi_1(r)) \quad (34)$$

For $\alpha = 0$ and $f(\tau, \theta) = \frac{2}{\pi} \sigma_0 S(\theta) H(\xi)$, expressions (31)

Take the form

$$\hat{F}_{10} = J_0 (m \gamma_1 \sqrt{r^2 - \varphi_1^2(r)}) H(\tau - \varphi_1(r))$$

$$\hat{F}_{20} = J_0 (m \gamma_1 \sqrt{r^2 - \varphi_2^2(r)}) H(\tau - \varphi_2(r)) \quad (35)$$

Formulas (30), (31) and (32) give an exact solution to the problem, taking into account the entire complex wave picture.

Л.С. Қайнабаева¹, А.К. Смаханова¹, Қ. Канибайқызы¹,
М.М. Ділмаханова¹, Л.У. Таймуратова², А. Ж. Сейтмұратов¹

¹Қорқыт Ата атындағы Қызылорда мемлекеттік университеті, Қызылорда, Қазақстан;

²Ш. Есенов атындағы Каспий мемлекеттік технология және инжиниринг университеті, Ақтау, Қазақстан

**ЦИЛИНДРЛІК ҚАБЫҚШАДАҒЫ ҒЫҒЫСУ ТОЛҚЫНДАРЫНЫҢ
ДЕРБЕС ЕСЕБІНІҢ АНАЛИТИКАЛЫҚ ШЕШІМІ
(тұрақты мәні $\gamma - \alpha + 2 = 0$ және $\alpha = \beta$ шамасы жағдайында)**

Аннотация. Деформацияланатын денелердегі дөңгелек элементтердің ғығысу толқыны процестерін зерттеуде, фазалық жылдамдық ұғымы фазалық ортаның өзгеру жылдамдығы ретінде енгізіледі. Цилиндрлік қабықтың гармоникалық тербелісі жағдайында, фазалық жылдамдық қабықтың шеттерінде еркін тірелген тербеліс жиілімен сипатталады, сондықтан цилиндрлік қабаттағы толқындарды зерттеу арқылы ұзындықтағы қабықтардың табиғи формалары мен тербеліс жиілігіне тікелей байланысты. Жүргізілген жұмыстың нәтижесі бір өлшемді цилиндрлік толқындардың серпімді және жабысқақ ортадағы, шыбықтағы, материалдағы толқын өрісінің характеристикасын зерттеуге мүмкіндік береді.

Көптеген зерттеулерде толқындардың сипаттамаларын анықтау үшін әдетте екі әдіс қолданылады:

1) ортаның белгілі бір уақыт моментіне сәйкес келетін лездік күйі зерттеледі.

2) қарастырылып отырған нүктеде дененің күйі уақытының өзгеруін зерттеу.

Қарастырылып отырған зерттеулер жүйе материалының реологиялық қасиеттерін ескере отырып жүргізілсе немесе қоршаған ортаның айналасында болса, онда бұл реологиялық қасиеттерді көрсетеді, бұл әдістерді қолдану айтарлықтай қиынға соғады. Мұндай жағдайларда, комплексті фазалық жылдамдықтың реологиялық параметрлері, тербеліс жиілігінің нақты мәндері есептеледі. Бұл жұмыс жазықтық пен дөңгелек элементтердің толқындық процестерінің тұрақтылығының динамикасын зерттеуге арналған, сонымен қатар қабатты, серпімді жазықтық бетіне қозғалатын жүктемелердің әсері туралы жазықтық есептері, сызықты емес деформациялардан болатын кернеулердің заңы қарастырылған. Бұл есептің қолданбалылығы сол динамикалық есептерді шешудің әртүрлі сандық алгоритмдерін жасау үшін қолданылады.

Деформацияланатын ортадағы әртүрлі периодты және периодты емес қозғалысының басты мәні қарапайым гармоникалық типтегі жазықтық толқындары, олардың әсері осы бетке жақын орналасқан. Сондықтан Реле таралу толқынының есебін қарастыра аламыз. Жартылай жазықтықтағы материалдың қозғалыс тендеуі потенциалда φ толқын тендеулерімен сипатталады. Құрылымдарды немесе құрылымдарды жобалау кезінде маңызды шарттардың бірі – құрылымдардың тұрақтылық жағдайы мен элементтері ескеріледі.

Егер ұзындықтың дөңгелек серпімді өзегін қарастыратын болсақ, белгілі бір уақытта штамның ұштарына интенсивтіліктің осьтік сығылатын $P(t)$ күші қолданылады деп болжаймыз. Дөңгелек шыбықтың тұрақтылықты жоғалтуы математикалық теория негізінде және дөңгелек өзектің көлденең тербелісі негізінде зерттеледі [3]. Осы мәселелерге сүйене отырып, оған қалыпты немесе айналмалы ығысу кернеуі қолданылған кезде, қатаң немесе деформацияланатын шекаралармен шектелген серпімді қабаттың тербелісінің кейбір аксиметриялық мәселелерін қарастырамыз. Қарастырылып отырған мәселелердің шешімдері интегралдық түрлендірулердің көмегімен координата және уақыт бойынша алынған.

Түйін сөздер: деформацияланатын дене, ығысу толқыны, тербеліс, цилиндрлік тербеліс, сырық.

Л.С. Каипбаева¹, А.К. Смаханова¹, К. Канибайқызы¹,
М.М. Дильмаханова¹, Л.У. Таймуратова², А. Ж. Сейтмуратов¹

¹Кызылординский государственный университет им. КоркытАта, Кызылорда;

²Каспийский государственный университет технологий и инжиниринга им. Ш. Есенова, Актау, Казахстан

АНАЛИТИЧЕСКОЕ РЕШЕНИЕ ЧАСТНЫХ ЗАДАЧ СДВИГОВЫХ ВОЛН В ЦИЛИНДРИЧЕСКОМ СЛОЕ

(при раскладе постоянных величин $\gamma - \alpha + 2 = 0$ и $\alpha = \beta$)

Аннотация. При исследованиях сдвиговых волновых процессов круговых элементов в деформируемых телах вводится понятие фазовой скорости как скорости изменения фазовой среды. В случае гармонических колебаний цилиндрической оболочки фазовая скорость выражается через частоту собственных колебаний, свободно опертой по краям оболочки, и поэтому исследование волн в цилиндрическом слое имеет самое прямое отношение к проблеме определения собственных форм и частот колебаний оболочек конечной длины. Проводимые в данной работе результаты по одномерным цилиндрическим волнам в упругих и вязкоупругих средах и стержнях позволяют исследовать влияние характеристик материала сред на волновое поле в материале.

Во многих исследованиях для определения характеристик волн обычно поступают двумя методами.

1. Исследуется мгновенное состояние среды, соответствующее некоторому фиксированному моменту времени.

2. Исследуется изменение во времени состояние рассматриваемого тела в некоторой фиксированной точке.

Если исследования проводятся с учетом реологических свойств материала рассматриваемой системы или имеется окружающая систему среда, также в общем случае проявляющая реологические свойства, использование этих способов значительно затруднено. В таких случаях изучается влияние реологических параметров на составляющие комплексной фазовой скорости при определенных значениях частот колебаний. Поэтому работа посвящена изучению динамики устойчивости волновых процессов плоских и круговых элементов, а также рассматривается класс плоских задач о воздействии подвижных нагрузок на поверхность слоистой упругой полуплоскости при нелинейном законе зависимости напряжений от деформаций. Задачи данного класса представляют большой прикладной интерес и, кроме того, могут служить эталоном для разработки тех или иных численных алгоритмов для решения динамических задач.

Среди различных периодических и непериодических движений деформируемых сред важное значение имеют плоские волны простого гармонического типа, распространяющиеся по поверхности тела или полуплоскости, влияние которых ограничивается окрестностью этой поверхности. Поэтому можно рассмотреть задачу о распространении волны Релея.

Если рассмотреть круглый упругий стержень длины, то можем предполагать, что к торцам стержня в какой-либо момент времени прикладывается осевая сжимающая сила интенсивности $P(t)$. Потеря устойчивости круглого стержня будет исследоваться на основе математической теории и поперечного колебания круглого стержня, изложенной в работе [3]. На основе этих задач можно рассмотреть некоторые осесимметричные задачи колебания упругого слоя, ограниченные жесткими или деформируемыми границами при воздействии на него нормального или вращательного касательного напряжения. Решения рассматриваемых задач получены с использованием интегральных преобразований по координате или по времени.

Ключевые слова: деформируемое тело, сдвиговая волна, колебания, цилиндрическая оболочка, стержень, вязкоупругая среда.

Information about authors:

Larissa Kainbaeva – Candidate of Pedagogical Sciences, Senior Lecturer, TheKorkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan. larissa_kain@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-2927-6575>

Kanibaikyzy Kundyzy – Master degree of pedagogical sciences, The Korkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan. VIP_kundyzy@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-3713-1608>

SmakhanovaAizhanKorganbekovna - Master degree of mathematical sciences, The Korkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan. Smakanova84@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-1025-8086>

DilmakhanovaMentayMirzabekovna - senior lecturer of the Department «Mathematics and Applied Mechanics». Master of pedagogical Sciences, The Korkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan. dm-mentai@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-4969-9794>

Taimuratova Lidiya Ungarbaevna - Candidate of physical and mathematical sciences. Associate Professor Of «Natural Sciences» Caspian state University of technology and engineering named after Sh. Esenov. The Republic of Kazakstan 130200, mikr-n 32, Mangistau region, Aktau. taimuratova@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-1692-4350>

SeitmuratovAngisin – Doktor of Physical and Matematical Sciences, Professoz, TheKorkyt Ata Kyzylorda State University, Kyzylorda, Kazakhstan. angisin_@mail.ru, <https://orcid.org/0000-0002-9622-9584>

REFERENCES

[1] Filippov I.G., Filippov S.I. 1995. Dynamic stability theory of rods. Proceedings of the Russian-Polish seminar. Theoretical Foundations of construction. Warsaw, pp.63 -69.

[2] Filippov I.G., 1979. An approximate method for solving dynamic viscoelastic media. PMM, 43(1): 133 -137.

[3] Filippov I.G., S.I Filippov, Kostin V.I. 1995. Dynamics of two-dimensional composites. Proceedings of the International Conference on Mechanics and Materials, USA, Los Angeles, pp.75 -79.

[4] Seitmuratov A., Zhussipbek B., Sydykova G., SeithanovaA., Aitimova U. Dynamic stability of wave processes of a round rod // News of NAS RK. Series of physico-mathematical. 2019(324): 90 – 98 (in Eng). ISSN 2518-1726 (Online), ISSN 1991-346X (Print). <https://doi.org/10.32014/2019.2518-1726.16>

[6] Almagambetova A., Tileubay S., Taimuratova L., Seitmuratov A., Kanibaikyzy K. Problem on the distribution of the harmonic type Relay wave// News of the National Academy of Sciences of the Republic of Kazakhstan. Series of Geology and Technical Sciences. 2019. 1(433): 242 – 247 (in Eng). ISSN 2518-170X (Online), ISSN 2224-5278 (Print). <https://doi.org/10.32014/2019.2518-170X.29>

[7] Seitmuratov A., Tileubay S., Toxanova S., Ibragimova N., Doszhanov B., AitimovM.Zh. The problem of the oscillation of the elastic layer bounded by rigid bouhdaries // News of NAS RK. Series of physico-mathematical. 2018 5(321): 42 –48(in Eng). ISSN 2518-1726 (Online), ISSN 1991-346X (Print). <https://doi.org/10.32014/2018.2518-1726.6>

[8] Seitmuratov A., ZharmenovaB., DauitbayevaA., Bekmuratova A. K., TulegenovaE., Ussenova G. Numerical analysis of the solution of some oscillation problems by the decomposition method // News of NAS RK. Series of physico-mathematical. 2019 1(323): 28–37. ISSN2518-1726 (Online), ISSN1991-346X (Print) <https://doi.org/10.32014/2019.2518-1726.4>

[9] SeytmuratovA.Zh., Umbetov U. Modeling and forecasting of dynamics of multicomponent deformable environment: Monograph. Taraz, 2014, 171-176

[10] A.Zh. SeytmuratovMetod of decomposition in the theory of fluctuation of two-layer plate in building constructions. PGS. 2006. №3. M. P.31-32.

[11] SeytmuratovA.Zh. Determination of frequency of own fluctuations of plate Messenger of KazNU, mathematics, mechanics, computer science series. 2010. № 4 (67).

[12] Seitmuratov,A.Z., Nurlanova,BM., Medeubaev N.(2017) Equations of vibration of a two-dimensionally layered plate strictly based on the decision of various boundaty-value problems. Bulletin of the Karaganda university-mathematics.3(87): 109-116 (inEng).