

ε - АППРОКСИМАЦИЯ ДЛЯ МОДИФИЦИРОВАННЫХ УРАВНЕНИЙ НАВЬЕ–СТОКСА

Рассматривается аппроксимация с малым параметром ε начально-краевой задачи с краевым условием проскальзывания для модифицированных уравнений Навье–Стокса. Доказываются теоремы существования и сходимости сильных решений вспомогательной задачи.

В работе [1] изучена разрешимость в ограниченной области $\Omega \subset R^3$ с гладкой границей $\partial\Omega$ начально-краевой задачи с краевым условием проскальзывания (условием свободной поверхности) для модифицированных уравнений Навье–Стокса:

$$v_t - (v_0 + v_1 \|v_x\|_{L_2(\Omega)}^2) \Delta v + (v \cdot \nabla)v + \nabla p = f, \\ \operatorname{div} v = \nabla \cdot v = 0, \quad v_0, v_1 > 0, \quad (1)$$

$$v \cdot n|_S = 0, \quad (\operatorname{rot} v \times n)|_S = 0, \quad t \in (0, T), \\ v|_{t=0} = v_0(x). \quad (2)$$

Для любых $v \in W_2^s(\Omega)$, $s = 2, 3, \dots$, удовлетворяющих краевому условию (2) в случае $\Omega \subset R^3$ или его аналогу

$$v \cdot n|_S = v_n|_S = 0, \quad \operatorname{rot} v|_S = \left(\frac{\partial v_2}{\partial x_1} - \frac{\partial v_1}{\partial x_2} \right) \Big|_S = 0$$

в случае $\Omega \subset R^2$,

справедлива формула Грина

$$(-\Delta v, \omega)_\Omega = -(\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \omega)_\Omega + (\operatorname{rot} \operatorname{rot} v, \omega)_\Omega = \\ = -\int_S \operatorname{div} v \cdot \omega_n ds + (\operatorname{div} v, \operatorname{div} \omega)_\Omega + \\ + \int_S \omega (\operatorname{rot} v \times n) ds + (\operatorname{rot} v, \operatorname{rot} \omega)_\Omega = \\ = (\operatorname{div} v, \operatorname{div} \omega)_\Omega + (\operatorname{rot} v, \operatorname{rot} \omega)_\Omega,$$

$$(3) \\ (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \Delta \omega)_\Omega = (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{grad} \operatorname{div} \omega)_\Omega - \\ - \int_S \operatorname{grad} \operatorname{div} v (\operatorname{rot} \omega \times n) ds - (\operatorname{rot} \operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{rot} \omega)_\Omega = \\ = (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{grad} \operatorname{div} \omega)_\Omega, \quad (4)$$

если $\Omega \subset R^3$, и

$$(-\Delta v, \omega)_\Omega = (\operatorname{div} v, \operatorname{div} \omega)_\Omega + (\operatorname{rot}(\operatorname{rot} v), \omega)_\Omega = \\ = (\operatorname{div} v, \operatorname{div} \omega)_\Omega + \int_S \operatorname{rot} v (\omega \times n) ds + (\operatorname{rot} v, \operatorname{rot} \omega)_\Omega, \\ (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \Delta \omega)_\Omega = (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{grad} \operatorname{div} \omega)_\Omega - \\ - \int_S \operatorname{rot} v (\operatorname{grad} \operatorname{div} v \times n) ds - (\operatorname{rot} \operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{rot} \omega)_\Omega = \\ = (\operatorname{grad} \operatorname{div} v, \operatorname{grad} \operatorname{div} \omega)_\Omega, \quad (5)$$

если $\Omega \subset R^2$.

Далее рассмотрим ε -аппроксимацию уравнений (1), (2):

$$v_t^\varepsilon - (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|_2^2) \Delta v^\varepsilon + (v^\varepsilon \cdot \nabla)v^\varepsilon - \\ - \frac{1}{\varepsilon} \nabla \operatorname{div} v^\varepsilon + \frac{1}{2} v^\varepsilon \operatorname{div} v^\varepsilon = f, \quad (6)$$

$$v^\varepsilon|_{t=0} = v_0(x), \quad v^\varepsilon \cdot n|_S = 0, \quad (\operatorname{rot} v^\varepsilon \times n)_S = 0. \quad (7)$$

Определение 1. Функция $v^\varepsilon(x, t)$ называется сильным решением задачи (6), (7), если она суммируема со всеми производными, входящими в уравнение (6), и удовлетворяет уравнению (6) и начально-краевым условиям (7) почти всюду в соответствующей мере.

Теорема 1. Пусть $\Omega \subset R^3$, $S \in C^2$, $v_0(x) \in J_n^2(\Omega)$, $f, f_t \in L_2(0, T, L_2(\Omega))$. Тогда начально-краевая задача (6)–(7) имеет единственное сильное решение, и для решения справедливы оценки

$$\begin{aligned} & \|v_x^\varepsilon\|_{L_\infty(0, T, L_2(\Omega))} + \frac{1}{\varepsilon} \|\operatorname{grad} \operatorname{div} v^\varepsilon\|_{L_\infty(0, T, L_2(\Omega))}^2 + \\ & + \int_0^T \|v^\varepsilon\|_{W_2^2(\Omega)}^2 dt \leq C < \infty, \quad (8) \end{aligned}$$

$$\|v_t^\varepsilon\|_{L_\infty(0, T, L_2(\Omega))} + \|v_{tx}^\varepsilon\|_{L_2(0, T, L_2(\Omega))} < C < \infty.$$

Доказательство. Вывод априорных оценок.

Умножив (6) на v^ε скалярно в $L_2(\Omega)$, используя формулу Грина, неравенства Гельдера и Юнга, получим равенство

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|v^\varepsilon\|^2 + (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|^2) (\|\operatorname{rot} v^\varepsilon\|^2 + \|\operatorname{div} v^\varepsilon\|^2) + \\ & + \frac{1}{\varepsilon} \|\operatorname{div} v^\varepsilon\|^2 \quad (f, v^\varepsilon) \leq \|f\| \cdot \|v^\varepsilon\| \leq \delta \|v_x^\varepsilon\|^2 + C_\delta \|f\|^2. \end{aligned}$$

Последнее неравенство интегрируем по t и при малом d получим

$$\begin{aligned} & \|v^\varepsilon\|_{L_\infty(0, T, L_2(\Omega))}^2 + \\ & + \int_0^T (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|^2) (\|\operatorname{rot} v^\varepsilon\|^2 + \|\operatorname{div} v^\varepsilon\|^2) dt + \\ & + \frac{1}{\varepsilon} \|\operatorname{div} v^\varepsilon\|_{L_2(0, T, L_2(\Omega))}^2 \leq C < \infty. \quad (9) \end{aligned}$$

Далее умножим (6) на Δv^ε скалярно в $L_2(\Omega)$ и, используя формулу Грина, имеем

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|\operatorname{rot} v^\varepsilon\|^2 + (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|^2) \|\Delta v^\varepsilon\|^2 = (f, \Delta v^\varepsilon)_\Omega + \\ & + \int_\Omega \left((v^\varepsilon \cdot \nabla) v^\varepsilon + \frac{1}{2} v^\varepsilon \operatorname{div} v^\varepsilon \right) \Delta v^\varepsilon dx - \frac{1}{\varepsilon} \|\operatorname{grad} \operatorname{div} v^\varepsilon\|^2. \quad (10) \end{aligned}$$

Оценим правую часть (10) по неравенству вложения [2]:

$$\begin{aligned} & (f, \Delta v^\varepsilon)_\Omega \leq \|f\| \cdot \|\Delta v^\varepsilon\| \leq \delta_1 \|\Delta v^\varepsilon\|^2 + C_\delta \|f\|^2, \\ & \left| \int_\Omega (v^\varepsilon \cdot \nabla) v^\varepsilon \Delta v^\varepsilon dx \right| \leq \max_\Omega |v^\varepsilon| \cdot \|\Delta v^\varepsilon\| \cdot \|v_x^\varepsilon\| \leq \\ & \leq C \|\Delta v^\varepsilon\|^{1/2} \|v_x^\varepsilon\| \cdot \|\Delta v^\varepsilon\| \leq \\ & \leq \delta_2 \|v_x^\varepsilon\|^2 \|\Delta v^\varepsilon\|^4 + C \|\Delta v^\varepsilon\| \leq \\ & \ominus \delta_2 \|v_x^\varepsilon\|^2 \|\Delta v^\varepsilon\|^2 + \delta_3 \|\Delta v^\varepsilon\|^2 + C. \end{aligned}$$

Теперь возьмем $\delta_2 + \delta_4 < v_1$, $\delta_1 + \delta_3 + \delta_5 < v_0$ и, проинтегрировав (10) по t , имеем

$$\begin{aligned} & \|v_x^\varepsilon\|_{L_\infty(0, T, L_2(\Omega))}^2 + \int_0^T (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|^2) \|\Delta v^\varepsilon\|^2 dt + \\ & + \frac{1}{\varepsilon} \|\nabla \operatorname{div} v^\varepsilon\|_{L_2(0, T, L_2(\Omega))}^2 \leq C \left(\|v_{0x}^\varepsilon\|^2 + \int_0^T \|f\|^2 dt \right). \quad (11) \end{aligned}$$

Далее продифференцируем (6) по t , умножим скалярно на v_t^ε и в результате получим

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|v_t^\varepsilon\|^2 + \int_0^T (v_0 + v_1 \|v_x^\varepsilon\|^2) (\|\operatorname{rot} v_t^\varepsilon\|^2 + \|\operatorname{div} v_t^\varepsilon\|^2) dt + \\ & + \frac{v_1}{2} \left[\frac{d}{dt} \|v_x^\varepsilon\|^2 \right] (f_t, v_t^\varepsilon)_\Omega + ((v_t^\varepsilon \cdot \nabla) v^\varepsilon, v_t^\varepsilon)_\Omega + \\ & + \frac{1}{2} (v^\varepsilon \operatorname{div} v_t^\varepsilon, v_t^\varepsilon)_\Omega - \frac{1}{\varepsilon} \|\operatorname{div} v_t^\varepsilon\|^2. \end{aligned}$$

Оценим одно из слагаемых по неравенству Гельдера:

$$\begin{aligned} & \left| ((v_t^\varepsilon \cdot \nabla) v^\varepsilon, v_t^\varepsilon)_\Omega \right| \leq \|v_x^\varepsilon\| \cdot \|v_t^\varepsilon\|_{L_4(\Omega)}^2 \leq \\ & \leq \|v_{xt}^\varepsilon\|^{3/2} \|v_t^\varepsilon\|^{1/2} \leq \\ & \leq \delta (\|\operatorname{rot} v_t^\varepsilon\|^2 + \|\operatorname{div} v_t^\varepsilon\|^2) + C_\delta \|v_t^\varepsilon\|^2. \end{aligned}$$

Остальные слагаемые оцениваются аналогично. Отсюда следует, что

$$\begin{aligned} & \left\| v_t^\varepsilon \right\|_{L_\infty(0,T,L_2(\Omega))}^2 + \int_0^T \left\| v_{tx}^\varepsilon \right\|^2 dt \leq \\ & \leq C \left(\left\| v_t^\varepsilon(x,0) \right\|^2 + \int_0^T \left\| f_t \right\|^2 dt \right). \end{aligned} \quad (12)$$

Теперь можно перейти к непосредственному доказательству теоремы. Для этого воспользуемся методом Галеркина. Ищем приближенное решение

задачи (6)–(7) в виде $v_N^\varepsilon(t) = \sum_{j=1}^N \alpha_j(t) \omega_j$, где ω_j – спектральная функция оператора

$$\Delta \omega_j = \lambda_j \omega_j,$$

$$\omega_j \cdot n|_S = \omega_{jn}|_S = 0, \quad \operatorname{rot} \omega_j \times n|_S = 0. \quad (13)$$

Числовые функций $\alpha_j(t)$ находятся из следующей системы обыкновенных дифференциальных уравнений:

$$\begin{aligned} & \left(v_{Nt}^\varepsilon, \omega_j \right)_\Omega - \left(\left(v_0 + v_1 \left\| v_{Nx}^\varepsilon \right\|^2 \right) \Delta v_N^\varepsilon, \omega_j \right)_\Omega - \\ & - \left(\frac{1}{\varepsilon} \nabla \operatorname{div} v_N^\varepsilon, \omega_j \right)_\Omega + \\ & + \left((v_N^\varepsilon \cdot \nabla) v_N^\varepsilon + \frac{1}{2} v_N^\varepsilon \operatorname{div} v_N^\varepsilon, \omega_j \right)_\Omega = (f, \omega_j)_\Omega, \\ & j = 1, 2, \dots, N. \end{aligned} \quad (14)$$

$$v_N^\varepsilon|_{t=0} = \sum_{j=1}^N (v_0^\varepsilon \cdot \omega_j) \omega_j. \quad (15)$$

Разрешимость задачи (14)–(15) следует из общей теории обыкновенных дифференциальных уравнений [3]. Рассуждая так же, как при получении априорных оценок, и учитывая (13), для v_N^ε , получаем следующие априорные оценки, равномерные по ε :

$$\begin{aligned} & \left\| v_{Nt}^\varepsilon \right\|_{L_\infty(0,T,L_2(\Omega))}^2 + \int_0^T \left\| v_{Ntx}^\varepsilon \right\|^2 dt + \\ & + \left\| v_{Nx}^\varepsilon \right\|_{L_\infty(0,T,L_2(\Omega))}^2 \leq C < \infty. \end{aligned} \quad (16)$$

$$\begin{aligned} & \left\| v_N^\varepsilon \right\|_{L_\infty(0,T,W_2^2(\Omega))}^2 + \frac{1}{\varepsilon} \left\| \operatorname{div} v_{Nt}^\varepsilon \right\|_{L_2(0,T,L_2(\Omega))}^2 + \\ & + \frac{1}{\varepsilon} \left\| \operatorname{div} v_N^\varepsilon \right\|_{L_2(0,T,L_2(\Omega))}^2 \leq C < \infty. \end{aligned} \quad (17)$$

Из (16) и (17) по теореме вложения следует, что из последовательности v_N^ε можно выделить подпоследовательность, для которой имеют место соотношения

$$v_N^\varepsilon(t) \rightarrow v^\varepsilon(t) \text{ слабо в } L_2(0,T;W_2^2(\Omega)),$$

$$v_{Nt}^\varepsilon(t) \rightarrow v_t^\varepsilon(t) \text{ слабо в } L_2(0,T;L_2(\Omega)),$$

$$v_N^\varepsilon(t) \rightarrow v^\varepsilon(t) \text{ сильно в } L_2(0,T;W_2^1(\Omega))$$

при $N \rightarrow \infty$.

Далее, переходя к пределу в интегральном тождестве (14), замечаем что $v^\varepsilon(t)$ является сильным решением задачи (6)–(7). Теорема 1 доказана.

Теорема 2. Пусть выполнены все условия теоремы 1. Тогда решение задачи (6)–(7) сходится к решению задачи (1)–(2) при $\varepsilon \rightarrow 0$.

Доказательство. В силу априорных оценок, равномерных по ε , следует, что

$$v^\varepsilon(t) \rightarrow v(t) \text{ слабо в } L_2(0,T;W_2^2(\Omega)),$$

$$v^\varepsilon(t) \rightarrow v(t) \text{ слабо в } L_2(0,T;W_2^1(\Omega)),$$

$$v_t^\varepsilon(t) \rightarrow v_t(t) \text{ слабо в } L_2(0,T;L_2(\Omega))$$

при $\varepsilon \rightarrow 0$. Переходя к пределу в (6), (7) при $\varepsilon \rightarrow 0$, отмечаем, что $v(t)$ является решением задачи (1), (2). Теорема 2 доказана.

ЛИТЕРАТУРА

1. Осколков А.П. Начально-краевые задачи с краевым условием проскальзывания для модифицированных уравнений Навье-Стокса // Записка научных семинаров ЛоМИ. 1994. Т. 213. С. 56-62.
2. Антонцев С.Н., Кажихов А.В., Монахов В.Н. Краевые задачи механики неоднородных жидкостей // Новосибирск: Наука, 1983. 318 с.
3. Понтрягин Л.С. Обыкновенные дифференциальные уравнения. М.: Наука, 1982. 152 с.

Резюме

Жетілдірілген Навье–Стокс теңдеулерінің шекаралық сырттану шарты бар бастапқы-шеттік есебінің ε кіші параметр бойынша аппроксимациясы қарастырылады. Көмекші есептің күшті шешімінің бар болуы мен жинақталуы теоремалары дәлелденген.

Summary

In this work approximation with small parameter ε of an initial regional task with a regional condition of sliding for modified