

УДК 517.946

К.К.КЕНЖЕБАЕВ, Р.У. ЖАХИНА

ОБ УСЛОВИЯХ ОПРЕДЕЛЕНИЯ НОРМАЛЬНЫХ И НОРМАЛЬНО-РЕГУЛЯРНЫХ РЕШЕНИЙ ДОПУСТИМЫХ СИСТЕМ

Методом Фробениуса-Латышевой устанавливаются условия нахождения нормальных и нормально-регулярных решений одной специальной системы в частных производных.

Постановка задачи. Изучается система дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка вида

$$\begin{aligned}
 & \left(a_{20}^{(0)} \cdot x^2 + a_{10}^{(0)} \cdot x + a_{00}^{(0)} \right) \cdot Z_{xx} + \\
 & + \left(a_{11}^{(1)} \cdot xy + a_{10}^{(1)} \cdot x + a_{01}^{(1)} \cdot y + a_{00}^{(1)} \right) \cdot Z_{xy} + \\
 & + \left(a_{10}^{(2)} \cdot x + a_{00}^{(2)} \right) \cdot Z_x + \left(a_{01}^{(3)} \cdot y + a_{00}^{(3)} \right) \cdot Z_y + \\
 & + a_{00}^{(4)} \cdot Z = 0, \\
 & \left(b_{02}^{(0)} \cdot y^2 + b_{01}^{(0)} \cdot y + b_{00}^{(0)} \right) \cdot Z_{yy} + \\
 & + \left(b_{11}^{(1)} \cdot xy + b_{10}^{(1)} \cdot x + b_{01}^{(1)} \cdot y + b_{00}^{(1)} \right) \cdot Z_{xy} + \\
 & + \left(b_{10}^{(2)} \cdot x + b_{00}^{(2)} \right) \cdot Z_x + \left(b_{01}^{(3)} \cdot y + b_{00}^{(3)} \right) \cdot Z_y + \\
 & + b_{00}^{(4)} \cdot Z = 0,
 \end{aligned} \tag{1}$$

где коэффициенты $a_{kj}^{(i)}$ и $b_{jk}^{(i)}$ ($i = 0, 1, 2, 3, 4$; $j = 0, 1$; $k = 0, 1, 2$) произвольные действительные числа, связанные с одним так называемым [1] допустимым дифференциальным уравнением

$$\begin{aligned}
 & \left(A \cdot x^2 + a_{10} \cdot x + a_{00} \right) \cdot Z_{xx} + \\
 & + 2 \left(A \cdot xy + b_{10} \cdot x + b_{01} \cdot y + b_{00} \right) \cdot Z_{xy} + \\
 & + \left(A \cdot y^2 + c_{01} \cdot y + c_{00} \right) \cdot Z_{yy} + \left(B \cdot x + d_{00} \right) \cdot Z_x + \\
 & (B \cdot y + g_{00}) \cdot Z_y = n \cdot (n \cdot A - A + B) \cdot Z
 \end{aligned} \tag{2}$$

с заданными постоянными коэффициентами. Главные коэффициенты A и B в этом уравнении должны быть такими, чтобы при любом неотрицательном n выполнялось условие

$$A \cdot n + B \neq 0. \tag{3}$$

Целью работы является установление условия существования нормальных и нормально-ре-

гулярных решений системы (1), используя метод Фробениуса-Латышевой [2], а также изучение связи между системой (1) и допустимым дифференциальным уравнением (2).

Нормальные и нормально-регулярные решения системы (1). Специальная система дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка (1) имеет некоторые особенности:

1. Особые кривые определяются приравниванием к нулю коэффициентов при старших частных производных. Малоизвестно о поведении решений в окрестности точек, где пересекаются более чем две особые кривые или в которых две особые кривые касаются.

2. Система (1) должна удовлетворять условиям совместности [3], и должно выполняться, так называемое, условие интегрируемости.

При выполнении условий интегрируемости система (1) имеет четыре линейно-независимых решений, зависящие от произвольных постоянных.

3. Если все коэффициенты $a_{kj}^{(i)}$ и $b_{jk}^{(i)}$ ($i = 0, 1, 2, 3, 4$; $j = 0, 1$; $k = 0, 1, 2$) отличны от нуля, то ранг системы $p \leq 0$.

Если ранг системы (1) $p \leq 0$ и антиранг $m \leq 0$, то соответствующие нормальные и нормально-регулярные решения ищутся в виде обобщенных степенных рядов двух переменных по убывающим степеням x и y :

$$Z = x^\rho \cdot y^\sigma \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} A_{\mu, \nu} \cdot x^{-\mu} \cdot y^{-\nu} \quad (A_{0,0} \neq 0) \tag{4}$$

и по возрастающим степеням независимых переменных

$$Z = x^\rho \cdot y^\sigma \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} B_{\mu, \nu} \cdot x^\mu \cdot y^\nu \quad (B_{0,0} \neq 0). \tag{5}$$

Согласно методу Фробениуса-Латышевой в (4) и (5) для определения неизвестных постоянных $\rho, \sigma, A_{\mu,\nu}, B_{\mu,\nu}$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots$) следует составить системы характеристических функций исходной системы (1), подставляя вместо $Z(x, y) = x^\rho \cdot y^\sigma$:

$$\begin{aligned} Z_1 & [x^\rho \cdot y^\sigma] \equiv x^{\rho-2} \times \\ & \times y^{\sigma-1} \left\{ \left[a_{20}^{(0)} \cdot \rho(\rho-1) + a_{11}^{(1)} \cdot \rho\sigma + a_{10}^{(2)} \cdot \rho + \right. \right. \\ & \quad \left. + a_{01}^{(3)} \cdot \sigma + a_{00}^{(4)} \right] \cdot x^2 y + \\ & + \left[a_{10}^{(0)} \cdot \rho(\rho-1) + a_{01}^{(1)} \cdot \rho\sigma + a_{00}^{(2)} \cdot \rho \right] \cdot xy + \\ & \quad \left. + a_{00}^{(3)} \cdot \rho(\rho-1) \cdot y + \right. \\ & \quad \left. + \left[a_{10}^{(0)} \cdot \rho\sigma + a_{00}^{(3)} \cdot \sigma \right] \cdot x^2 + a_{00}^{(4)} \cdot \rho\sigma \cdot x \right\}; \\ Z_2 & [x^\rho \cdot y^\sigma] \equiv x^{\rho-1} \times \\ & \times y^{\sigma-2} \left\{ \left[b_{02}^{(0)} \cdot \sigma(\sigma-1) + b_{11}^{(1)} \cdot \rho\sigma + b_{10}^{(2)} \cdot \rho + \right. \right. \\ & \quad \left. + b_{01}^{(3)} \cdot \sigma + b_{00}^{(4)} \right] \cdot xy^2 + \\ & + \left[b_{01}^{(0)} \cdot \sigma(\sigma-1) + b_{10}^{(1)} \cdot \rho\sigma + b_{00}^{(2)} \cdot \sigma \right] \cdot xy + \\ & \quad \left. + b_{00}^{(3)} \cdot \sigma(\sigma-1) \cdot x + \right. \\ & \quad \left. + b_{00}^{(4)} \cdot \rho\sigma \cdot y + \left[b_{01}^{(0)} \cdot \rho\sigma + b_{00}^{(2)} \cdot \rho \right] \cdot y^2 \right\}. \quad (6) \end{aligned}$$

Неизвестные постоянные ρ и σ определяются из систем определяющих уравнений относительно особенностей (∞, ∞) и $(0, 0)$, располагающиеся в системах характеристических функций при нулевых или наибольших степенях независимых переменных x и y . Поэтому, для построения нормальных и нормально-регулярных решений системы (1):

Во-первых, должны будем заранее установить при каких значениях коэффициентов $a_{kj}^{(i)}$ и $b_{jk}^{(i)}$ ($i = 0, 1, 2, 3, 4; j = 0, 1; k = 0, 1, 2$) можно определить системы определяющих уравнений относительно особенностей (∞, ∞) и $(0, 0)$.

Во-вторых, проверять необходимое условие существования решений вида (4) и (5) и из них найти значения неизвестных постоянных ρ и σ .

Это неизвестные определяются из системы определяющих уравнений относительно особенностей

(∞, ∞) и исходная система (1) имеет только нормальные решения вида (4). Система определяющих уравнений определяет до четырех пар корней (ρ_i, σ_i) ($i = 1, 2, 3, 4$). В свою очередь это способствует определению четырех линейно-независимых решений вида (4).

Выполнение условий

$$\begin{cases} f_{20}^{(1)}(\rho, \sigma) = 0, \\ f_{02}^{(2)}(\rho, \sigma) = 0 \end{cases}$$

является необходимым условием существования решения вида (4).

В рассмотренном случае, особые кривые системы регулярные и построенные решения также будут регулярными. Неизвестные коэффициенты $A_{\mu,\nu}$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots$) определяются из рекуррентных систем уравнений.

Если ранг $p > 0$, то возможно существования решений в виде нормальных рядов Томе двух переменных

$$Z = \exp Q(x, y) \cdot x^\rho \cdot y^\sigma \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} A_{\mu, \nu} \cdot x^{-\mu} \cdot y^{-\nu} \quad (A_{0,0} \neq 0) \quad (7)$$

и нормально-регулярных решений

$$Z = \exp Q(x, y) \cdot x^\rho \cdot y^\sigma \cdot \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} B_{\mu, \nu} \cdot x^\mu \cdot y^\nu \quad (B_{0,0} \neq 0), \quad (8)$$

$$Q(x, y) = \quad (9)$$

$$= \frac{\alpha_{p0}}{p} \cdot x^p + \frac{\alpha_{0p}}{p} \cdot y^p + \dots + \alpha_{11} \cdot xy + \alpha_{01} \cdot y + \alpha_{10} \cdot x$$

с неизвестными постоянными $\rho, \sigma, A_{\mu,\nu}, B_{\mu,\nu}$ ($\mu, \nu = 0, 1, 2, \dots$), $\alpha_{p0}, \alpha_{0p}, \dots, \alpha_{11}, \alpha_{01}, \alpha_{10}$ – которые следует определить. Ранг p определяет степень многочлена двух переменных $Q(x, y)$ и этот многочлен является общим для решений (7) и (8).

Нормально-регулярные решения обычно связывают с особенностью в $(0, 0)$. Определим при каких значениях коэффициентов система (1) имеет нормально-регулярные решения.

Наиболее простой случай имеем при

$a_{00}^{(0)} = 0, b_{00}^{(0)} = 0$. Тогда система определяю-

ших уравнений относительно особенности $(0,0)$ записывается в виде

$$\begin{cases} f_{00}^{(1)}(\rho, \sigma) = \rho \cdot \sigma = 0, \\ f_{00}^{(2)}(\rho, \sigma) = \rho \cdot \sigma = 0. \end{cases} \quad (10)$$

и определяется одно решение в виде простого степенного ряда двух переменных

$$Z = \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} A_{\mu, \nu} \cdot x^{\mu} \cdot y^{\nu} \quad (A_{0,0} \neq 0) \quad (11)$$

Этот случай интересен тем, что одновременно можно определить и систему определяющих уравнений относительно особенности (∞, ∞) .

Как подчеркнули выше, такая система имеет до четырёх пар корней (ρ_i, σ_i) ($i=1,2,3,4$).

Поэтому, система (1) при $a_{00}^{(0)} = 0$ и $b_{00}^{(0)} = 0$ имеет четыре линейно-независимых нормальных решений вида (4).

Пример 1. Следующая система является частным случаем системы (1):

$$\begin{aligned} & x \cdot (1+x) \cdot Z_x - y \cdot (1+x) \cdot Z_y + \\ & + [1 - \beta + (\alpha + \beta' + 1) \cdot x] \cdot Z_x - \alpha \cdot y \cdot Z_y + \alpha \cdot \beta' \cdot Z = 0, \\ & y \cdot (1+y) \cdot Z_y - x \cdot (1+y) \cdot Z_x + \\ & + [1 - \beta' + (\alpha' + \beta + 1) \cdot y] \cdot Z_x - \alpha' \cdot x \cdot Z_y + \alpha' \cdot \beta \cdot Z = 0. \end{aligned} \quad (12)$$

Эта известная система Горна (G_2). Составляя систему характеристических функций убеждаемся, что ее система определяющих уравнений относительно особенности $(0,0)$ имеет три пары корней: $(\rho_1 = 0, \sigma_1 = 0)$, $(\rho_1 = 0, \sigma_2 = \beta')$ и $(\rho_2 = \beta, \sigma_1 = 0)$.

В этом случае, существует только единственное решение

$$\begin{aligned} & G_2(\alpha, \alpha', \beta, \beta'; x, y) = \\ & = \sum_{\mu, \nu=0}^{\infty} \frac{(\alpha)_n \cdot (\alpha')_n \cdot (\beta)_{n-\mu} \cdot (\beta')_{n-\nu}}{m! n!} \cdot x^n \cdot y^{\nu}, \quad (13) \end{aligned}$$

соответствующее показателю $(\rho_1 = 0, \sigma_1 = 0)$.

Изученные системы имеют связь с одним допустимым дифференциальным уравнением.

Теорема 1. Основное уравнение

$$a \cdot Z_{xx} + 2b \cdot Z_{xy} + c \cdot Z_{yy} + d \cdot Z_x + g \cdot Z_y = \lambda \cdot u, \quad (14)$$

(a, b, c, d, g – многочлены) допустимо тогда, когда оно имеет вид (2), где коэффициенты $a_{km}, b_{km}, c_{km}, d_{00}, g_{00}$ произвольные фиксированные действительные числа, а числа A и B таковы, что при любом целом неотрицательном r выполняется условие (3) [1].

Определение 1. Совместная система дифференциальных уравнений в частных производных второго порядка (1) называется допустимой системой, если сумма двух её уравнений удовлетворяет условиям теоремы (1).

Различные свойства допустимого уравнения и их решений приводятся в [1]. Теория допустимых уравнений были построены рядом известных математиков, такие как Г. Кролл, И. Шеффер, Г.К. Энгелис, Т.Корвиндер, Д.Джексон, П.К.Сустин и др. [1]. Решения их связаны с ортогональными многочленами двух переменных. Однако, они изучены значительно меньше, чем по сравнению с ортогональными многочленами одной переменной. Как убедились выше решениями частных случаев системы (1) являются и специальные функции двух переменных, где также много нерешенных проблем.

ЛИТЕРАТУРА

1. Суетин П.К. Ортогональные многочлены по двум переменным. М.: Наука, 1988. 384 с.
2. Тасмагамбетов Ж.Н. Построение решения системы дифференциальных уравнений в частных производных с регулярной особенностью обобщенным методом Фробениуса-Латышевой. (Препр./АН УССР. Институт математики; 91.29). Киев, 1991. 44 с.
3. Wilczynski E.J. Projective differential geometry of curves and ruled surfaces. Leipzig: Feubner, 1906. 120 p.

Резюме

Фробениус-Латышева адісімен дербес туындылы бір арнайы жүйегінің калыпты және калыпты-регуляр шешімлерін анықтау шарттары орнатылған.

Summary

By Frobenius-Latysheva's method the condition finding of normal-regular solutions of the special system in partial derivative is established